- (11) Japanese Utility Model Laid-open No: 3-93942
- (43) Japanese Utility Model Laid-open Date: September 25, 1991
- (51) Int. Cl.⁵

G06F 3/06

G11B 19/02

Examination: Not yet requested

No. of Claims: 1

Title of the Invention: Mirrored Disk System

- (21) Japanese Utility Model Application No: 2-1256
- (22) Japanese Utility Model Application Date: January 12, 1990
- (72) Inventor: Atsushi TANAKA
 9-32, Nakacho 2-chome, Musashino-shi, Tokyo
 Yokogawa Electric Corporation
- (74) Agent: Patent Attorney, Shinsuke OZAWA

Japanese Utility Model Laid-open No. 3-93942

SPECIFICATION

- Title of the Device
 Mirrored Disk System
- 2. A Claim for Utility Model Registration

A mirrored disk system comprising a host CPU (7), a first disk (2), and a second disk (3), when a mismatch of contents occurs between the first and second disks (2, 3), the reliability of said mirrored disk system being increased by executing the equalization to make contents in the two disks equal to each other so that system down is avoided even if one disk is failed, wherein:

each of the first and second disks (2, 3) comprises:

a bit map (5) that is so devised that each part, into which the whole disk area is equally divided, one-to-one corresponds to each bit of the bit map; and

bit-map management means (4) for managing the bit
map (5);

said host CPU (7) comprises:

write control means (8) wherein if one of the first and second disks (2, 3) fails, a command is output to the other disk that is normal, said command instructing the

bit-map management means (4) of this normal disk to start the bit-map management, and then usual input/output operation is executed to output a read or write command, and thereby data is read from or written to the normal disk; and

equalization control means (9) wherein if said one disk which has failed is recovered, the equalizing operation is controlled when executing the equalization with the object of making up for a mismatch of contents occurred between this failed disk and the normal disk;

when said bit-map management means (4) which is possessed by each of the first and second disks (2, 3) receives from the write control means (8) of the host CPU (1) a command to start the bit-map management, thereafter, every time a write command is received, the bit-map management means (4) sets, in the bit map, a bit corresponding to an area where data has been written; and

when the equalization is started, said equalization control means (9) which is possessed by the host CPU (7) first reads bit information from the bit map (5) stored in the normal disk, and next reads only data in the area corresponding to the bit which has been set, and then writes the read data to the other disk to execute the equalization.

Detailed Description of the Device (Utilization Field in Industry)

The present device relates to a mirrored disk system, and more particularly to an equalization mechanism for equalizing a mirrored disk. It is to be noted that the equalization is operation that makes contents in two disks equal to each other.

The mirrored disk system is a system, the reliability of which is increased by the following steps: writing the same contents to the two disks; and even if one disk is failed, continuing I/O for the other disk, which normally operates, so as to avoid its system down.

(Prior Art)

The equalization of the conventional mirrored disk was achieved by the following steps: dividing the whole volume of a normal disk into several units; by the host CPU, reading contents of each divided unit, and then writing the read contents to the other disk; and repeating such reading and writing operation until the whole volume is copied.

(Problems to be Solved by the Device)

When one disk is failed, data is written only to the other disk that is normal. The equalization of the disks is in general performed to make up for a mismatch of contents between both of the disks after the failed disk is recovered.

The copy of the whole volume as described above in the prior art must be inevitably performed if the one disk itself constituting the mirrored disk gets out of order and is therefore replaced with a new disk.

However, not only in a case where the disk itself gets out of order, but also in a case where disturbance, or the like, causes one disk to temporarily stop its operation, the host judges that an abnormal condition has occurred in the disk and consequently the disk has failed. For example, the latter case includes a case where an abnormal condition temporarily occurs in a power supply system, and a case where a bus must be disconnected in order to replace a disk on the same bus.

In such cases, if a factor causing the failure of the operation is eliminated, it is possible to immediately recover the disk. A mismatch of data contents between both disks occurred during this non-operation period relates to a part of the whole volume. The mismatch, therefore, can be solved if the equalization is immediately performed.

However, the conventional method produces the following problems: even if the contents match each other for the most part, the whole volume is uniformly copied, which causes the equalization time to become longer and also leads to an increase in load on the disks and the system. In particular, in the case of a large-capacity

mirrored disk, the equalization which inevitably takes a long time to complete becomes a critical problem.

The present device has been made taking the abovementioned problems of the prior art into consideration. An
object of the present invention is to completely equalize a
mirrored disk by equalizing only a part of data areas if
only this part needs to be equalized, and thereby to
shorten the equalization time.

(Means for Solving the Problems)

According to one aspect of the present device, there is provided a mirrored disk system, said mirrored disk system comprising a host CPU, a first disk, and a second disk, even if one disk is failed, the reliability of said mirrored disk system being increased by continuing I/O for the other disk, which operates normal, so as to avoid system down, wherein:

each of the first and second disks comprises:

a bit map that is so devised that each part, into which the whole disk area is equally divided, one-to-one corresponds to each bit of the bit map; and

bit-map management means for managing the bit map; said host CPU comprises:

write control means wherein if one of the first and second disks fails, a command is output to the other disk that is normal, said command instructing the bit-map

management means of this normal disk to start the bit-map management, and then usual input/output operation is executed to output a read or write command, and thereby data is read from or written to the normal disk; and

equalization control means wherein if said one disk which has failed is recovered, the equalizing operation is controlled when executing the equalization with the object of making up for a mismatch of contents occurred between this failed disk and the normal disk;

when said bit-map management means which is possessed by each of the first and second disks receives from the write control means of the host CPU a command to start the bit-map management, thereafter, every time a write command is received, the bit-map management means sets, in the bit map, a bit corresponding to an area where data has been written; and

when the equalization is started, said equalization control means which is possessed by the host CPU first reads bit information from the bit map stored in the normal disk, and next reads only data in the area corresponding to the bit which has been set, and then writes the read data to the other disk to execute the equalization.

(Function)

The disks constituting the mirrored disk are provided with a management mechanism using a bit map. This

bit map is so devised that each part, into which the whole disk area is equally divided, one-to-one corresponds to each bit of the bit map.

At the point of time at which the host CPU judges that an abnormal condition has occurred in one disk, the host CPU issues a command that instructs a normal disk to start bit-map management. After that, the disk which has received this command sets, in the bit map, a bit corresponding to a written area, every time a write command issued to the disk is received.

At the time of executing the equalization, the host CPU reads the bit map stored in the disk, and then writes to the other disk only data in the area corresponding to the bit that has been set so that the equalization is executed.

(Detailed Description of the Preferred Embodiments)

Next, embodiments of the present device will be described with reference to drawings as below.

Figs. 4a through 4c are diagrams schematically illustrating the basic operation of this embodiment.

Fig. 4a is a diagram illustrating the operation for a case in which both disks 2, 3 constituting a mirrored disk 1 normally operate. In this case, data is written to both of the disks in parallel, and data is read only from one of the disks (for example, the disk 2).

Fig. 4b is a diagram illustrating the operation performed when one of the disks (for example, the disk 3) fails. In this case, if an abnormal condition of the disk 3 is detected, input/output operation from the host CPU 7 stops. On the other hand, in the normal disk 2, a bit in a bit map 5, which corresponds to an area to which data is written, is set.

Fig. 4c is a diagram illustrating the operation during equalization. In this case, input/output at the time of usual data writing/reading is performed in the same manner as the normal operation (shown in Fig. 4a). Before starting the equalizing operation, the host CPU 7 reads bit map information stored in a disk. A data area corresponding to the bit which has been set in the bit map 5 is a mismatch area 6a (in Fig. 4c, oblique lines to the left direction are given). Data in an area of the disk 3, corresponding to this mismatch area 6a, is updated, and this updated part becomes a data update area 6b (in Fig. 4c, oblique lines to the right direction are given).

Fig. 1 is a diagram illustrating as one embodiment a configuration of a mirrored disk system that executes the above-mentioned operation.

In this embodiment, as function blocks (each block achieves a given function, and is built by hardware that operates according to software), the host CPU 7 comprises a

write control means 8, a equalization control means 9, and two input/output (I/O) ports 10, 11. As function blocks, each of the first disk 2 and the second disk 3 which constitute the mirrored disk 1 comprises the bit map 5, and a bit-map management unit 4 for managing, for example, set/clear of this bit map.

Next, the operation in this embodiment will be specifically described with reference to Figs. 2 and 3.

Fig. 2 is a flowchart illustrating the operation steps of the host CPU 7 and of each of the disks 2, 3, which are performed before starting the equalizing operation as a result of a judgment that an abnormal condition occurs in one disk (the second disk 3).

To begin with, if a failure of the second disk 3 is detected on the host side (step 10), the host outputs to a normal disk (the first disk 2) a command that instructs the normal disk to start bit-map management (step 11).

Subsequently, the host executes usual input/output (I/O) operation, and then outputs a command to the disk 2.

On the other hand, as soon as the command to start the bit-map management is received on the disk side (step 13), the disk executes management processing of a bit map (step 14). After that, every time a command is received, the disk makes a judgment as to whether or not the command is a write command (step 15). If it the command is judged

to be a write command, the disk checks a write area judging from a command block which has been passed (step 16). Next, in the bit map, a bit corresponding to the write area is set (step 17), and then the command is executed (step 18). On the other hand, if the command is not judged to be a write command in the step 15, the process proceeds to the step 18. In this embodiment, the steps 15 through 18 are designated as a command execution routine A as a matter of convenience.

Fig. 3 is a flowchart illustrating the operation steps of both the host side and the disk side during the equalizing operation. Fig. 3 illustrates only the operation steps relating to the equalization.

When the equalization is started, the host CPU 7 judges whether or not the disk which has been judged to be defective has been replaced with a new disk (step 20). If it is judged that the defective disk has been replaced with a new disk, the host CPU 7 outputs a command to set the whole bit map area (step 21).

Next, the host CPU 7 outputs a bit-map read command (step 22), and thereby reads from the normal disk a disk area corresponding to the bit that has been set in the bit map (step 23). Then, the host CPU 7 writes to a disk on the other side (the second disk 3) contents that have been read (step 24).

On the other hand, on the disk side (the first disk 2), every time a command is received, the first disk 2 judges a kind of the command (step 25). If it is judged to be a command to set the whole area (the command transmitted from the host CPU side in the step 21), the first disk 2 sets all bits of the bit map 5 (step 26). This ensures the equalization of all areas when the failed disk is replaced with a new disk.

In the case of a bit-map read command (output from the host side in the step 22), the disk 2 passes contents of the bit map to the host CPU 7 (step 28), and then clears the whole area in the bit map (step 29) before ending the management of the bit map 5. In the case of the other commands, the disk 2 executes the command execution routine A shown in Fig. 2 (step 27).

Up to this point, the present device has been described by use of the embodiments. The present device, however, is not limited to this. Various modifications and applications are possible.

For example, even if a backup method is adopted, by which a disk data image is saved to another medium (tape, or the like) just as it is, providing the disk side with the bit-map management mechanism makes it possible to shorten processing time.

To be more specific, once the whole contents of the

disk are saved, saving only the difference of data contents between this time and the last time suffices if this mechanism is used.

(Effects of the Device)

As described above, the present device has the configuration in which each of the two disks constituting the mirrored disk is provided with a bit-map management mechanism that manages only a mismatched part of data contents between both of the disks. Accordingly, it is possible to execute the equalization within the minimum range required, and thereby to effectively shorten the equalization time.

4. Brief Description of the Drawings

Fig. 1 is a diagram illustrating as one embodiment a configuration of a mirrored disk system according to the present device;

Fig. 2 is a flowchart illustrating operation steps of the host CPU 7 and of each of the disks 2, 3, which are performed before starting the equalizing operation as a result of a judgment that an abnormal condition has occurred in one disk (the second disk 3);

Fig. 3 is a flowchart illustrating operation steps of both the host side and the disk side during the equalizing operation (this figure illustrates only

operation steps relating to the equalization); and

Figs. 4a through 4c are diagrams schematically
illustrating the basic operation of this embodiment.

- 1 Mirrored disk
- 2 First disk
- 3 Second disk
- 4 Bit-map management unit
- 5 Bit map
- 6a Mismatch area
- 6b Data update area
- 7 Host CPU
- 8 Write control means
- 9 Equalization control means
- 10, 11 Input/output (I/O) ports

379

ミラードディスク



 \boxtimes 紙

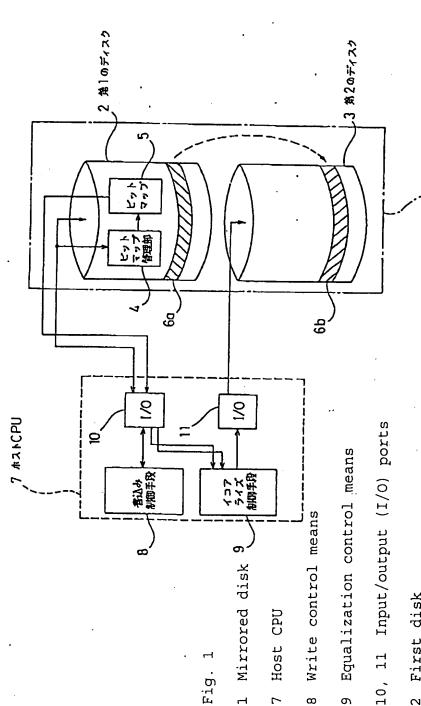


Fig.

10, 11 Input/output (I/O) ports

ω

σ

First disk ~

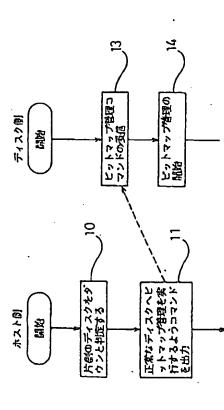
Second disk

Bit-map management unit

Bit map

 \boxtimes Ś 絖

Start



It is judged that one disk has failed. 10

a normal disk a command to start bit-map Output to management Execute the normal I/O operation to output a command to the disk side. 12

Receive the bit-map management command. 13

Start the bit-map management. 14

the command a write command? Is 15

9

過常の 1 / 0 動作を 実行し、ディスク側 にコマンドを出力する 3 Check a write area judging from a command block which 16

a bit corresponding to the write

area.

もの組織と対応する ビットマップ上のピ ットをセットする

2

In the bit map, set

17

コマンド状だジーナン

も込み信仰を減され ドコマンドブロック から困べる

has been passed.

Execute the command. 18

Command execution routine

رن زنز

コマンドの会行

ഇ

to

map area

٠٠. ٢٠٠

Fig. 4A

1 Mirrored disk

7 Host CPU

First disk

第 4 図

Fig. 4B 7 Host CPU

5 Bit map

9

(D)

readfr

Second disk

cpu Cpu

CPU CPU CAN

(၁)

12 Bit map information / read ...

Fig. 4C

7 Host CPU

5 Bit map

6a Mismatch area

6b Data update area

5332

公開実用平成 3-93942

①复用新军出版公明 ⑩日本国特牌序(JP) 平3-93942 Φ 公開実用新案公報 (U)

序内整理番号 7222—5B 7627—5D 20129 3/06 19/02 6 88 E Sinta.

@公開 平成3年(1991)9月25B

304 F

害査型水 余温水 間求項の数 1 (全 頁)

ミラードデイスクシステム 名式案の名称

原平2(1990)1月12日 9561-2上 図 なる

東京都武政府市中町2丁目9春22時 使用電磁体式会让内 双京都民政府市中町2丁目9套22号 员用党员体式会社 并死士 小武 医助

图

1. 考窓の名称

ミラードディスクシステム

2. 奥用新案登録請求の範囲

び知2のディスク (2, 3)の内容に不一致が生 じるとイコアライズを実行して2つのディスクの と、如2のディスク(3)とを有し、紋筑1およ 内容を同一化し、一方のディスクがダウンしても システムダウンを起こさないようにして信頼性を ホストCPU (7) と、第1のディスク (2) 茵めたミラードディスクシステムにおいて、

前配気1および第2のディスク(2,3)はで れぞれ、 ディスクの全領域を均等に分割して得られる各 間分と各ピットとが1対1に対応するように構成 されたピットマップ (5) と、

放ビットマップ (5) をຖ県するビットマップ 酐型手段(4)とを有し、

前記ホストCPU(7)は、

前花数1および加2のディスク (2,3)のい

公開実用平成 3-93942

クの何記ピットマップ賀鴎手段(4)にピットマ ずれか一方がグウンすると、他方の正常なディス トコマンドを出力し、設正常なディスクに対する の後、通常の人出力勁作を実行してリードノライ ップ管理の関始を指示するコマンドを出力し、

前記一方のグウンしたディスクが仮帰した場合、 的記憶方の正常なディスクとの間に生じた内容の 不一致を解刑するためにイコアライズを実行する 欧、技イコアライズ動作を制御するインアライズ 純質手段(9)とを有しており

らのアットマップ街風の配粘コマンドを受けると、 同記第1および第2のディスク(2,3)に改 ストCPU(1)の印記告込み約御手段(8)か 以後、ライトコマンドを受ける毎にデータが智込 まれた低板に対応するピットマップ(5)上のピ ポストCPU(7)に扱けられた核配イコアラ ひられた世紀 アットレップ管風手段(4)は、 ットをセットするようになっており、

イズ信囲手段(9)は、イコアライズが頃始され ると、まず、正常なディスクが保持しているピッ トマップ(5)からピット値数を訪出し、セット されているピットに対応する領域のデータのみを 統込み、该統込んだデークを一方のディスクに皆 込み、イコアライズを実行するようになっている ことを特徴とするミラードディスクシステム。

(磁業上の利用分野)

3. 老祭の辞節な説明

本考案はミラードディスクシステムに関し、信 る。なお、イコアライズとは、2つのディスクの に、ミラードディスクのイコアライズ機構に関す 内容を同一とする動作をいう。

ても他方の正常なディスクに対する1/0を続行 ミラードディスクシステムとは、2つのディス クに同一内容を書き、一方のディスクがダウンし することでシステムグウンを起こさないようにし て倡新性を高めたシステムである。

(従来の伎術)

従来のミラードディスクのイコアライズは、

565

(8) &

データの母込み/訪出しを行う、智込み飼御手段

ななディスクのポリューム全体をいくつかの単位 に区切り、区切られた各部分の内容をホストCP Uが記込み、説込んだ内容を反対側のディスクに 智込むという動作を根返し、全ポリュームをコピ ーすることにより実現していた。

(考案が解決しようとする課題)

ィスクが復帰した場合に、両ディスクの内容の不 一致を解消するために行われるのが一般的である。 グウンし、圧怯なディスクに対してのみデークの 岳込みが行われ、その後、ダウンしていた頃のデ そのものが故障し、新たなディスクと交換された **ディスクのイコアライズは、一方のディスクが** 上述した従来例のような全ポリュームのコピー は、ミラードディスクを閉成する片側のディスク 場合には必然的に行わなければならない。

しかし、ホスト回がディスクが異常であると特 スクの動作が停止した場合でもダウンと特定され 原する場合は、ディスクそのものが枚降した場合 る。例えば、昭原系统に一時的な異常が殆生した パけでなく、外出むによって一時后にたむのディ

明合や、同一パス上にあるディスクを交換するた めにバスを切らざるをえない場合がそれに放当す このような場合は、動作の附署となっている要 囚が財除されれば、すぐにディスクを復帰させる ことができる。この不動作期間に生じた両ティス 一郎であり、すぐにイコアライズを行えば不一致 ク国のデータ内容の不一致は、全ポリューム中の は解消できる。

しかし、従来の方式では、大部分の内容が一致 に実行されてしまい、イコアライズ時間が長くな している場合でも、全ポリュームのコピーが一徐 ドティスクの場合、イコアライズが民時間になる り、また、ディスクやシステムへの負荷も増大す るという周週が充生する。特に、大容盈のミラ ことは大きな問題となる。

のみのイコアライズで近む場合に、これを実現し、 クのイコアライズにおいて、一部分のデータ領域 木杉嶺は上述した従来技術の原因点に鰡みてな されたものであり、その目的は、ミラードディス

568

公開実用平成 3-93942

イコアライズ時間の短縮を図ることにある。 (四箇を解決するための手段) 木兜霖は、ホストCPUと、幼1のディスクと、 ンしても他方の正常なディスクに対する1/0を 長斤することでシステムダウンを起こさないよう において、自己第142万分20ティスクはそれ ぞれ、ディスクの全航域を均等に分割して得られ る各部分と名ピットとが1対1に対応するように 情成されたピットマップと、坂ピットマップを質 トCPUは、飢品類1および第2のディスクのい の問込み/統由しを行う、色込み結解手段と、耐 記一方のダウンしたディスクが復帰した場合、原 第2のディスクとを有し、一方のディスクがダウ こして信頼性を高めたミラードディスクシステム 理するピットマップ管理手段とを有し、前島ホス ずれか一方がダウンすると、他方の正常なディス **りの厄むアットレップ街扇斗殴にアットレップ街** 西尔の人出力動作を実行してリードノライトコマ ンドを出力し、故正常なディスクに対するデータ 殴の囚始を指示するコペンドを出力し、

一致を格消するためにイコアライズを実行する既、 記値方の正常なディスクとの間に生じた内容の不 抜イコアライズ動作を創御するイコアライズ創陶 ホストCPUの前記書込み制陶手段からのピット イトコマンドを受ける毎にデークが街込まれた領 るようになっており、ホストCPUに設けられた 手段とを有しており、前記加1および第2のディ 気に対応するピットマップ上のピットをセットす 前記イコアライズ制御手段は、イコアライズが以 **殆されると、まず、正常なディスクが保持してい** るアットマップからアット質数や結形し、セット されているピットに対応する飢敗のデータのみを 読込み、頂結込んだデータを一方のディスクに当 込み、イコアライズを実行するようになっている スクに喰けられた前配ピットマップ管理手段は、 マップ育理の開始コマンドを受けると、以後、 ことを特徴とする。

(# E)

ミラードディスクを構成するディスクにピットマップによる資質負債を扱ける。このピットマッ

公開実用平成 3-93942

711. EXECUTATOR SHORESTANISH SHOW!

ホストCPUは、片面ディスクを異常と何定した時点で正常ディスクヘビットマップ寄原別指を指示するコマンドを発行する。このコマンドを受けたディスクは、以後、ディスクへのライトコマンドを受けるたびに告込み領域と対応するピットマップ上のビットをセットする。

イコアライズ製行時点で、ホストCPUは、ディスクが保持しているピットマップを記込み、セットされている部分に対応する前域のデータのかを反対側のディスクへ普込み、イコアライズを実

(实施码)

穴に、冷光弦の実括室についた図旧を容照した

説明する。 類4図(a)~(c)は本実施側の基本動作を 剤単に説明するための図である。

ガ4凶(a) はミラードディスク1を桁成する

ディスク2, 3が共に正常に動作している場合の動作を示し、この場合、デークの皆込み(vr[1e)は両ディスクに対して並行して行い、デークの結出し(read)は、片倒のディスク(例えば、ディスク2)に対してのみ行う。

第4図(b)は行頭のディスク(例えば、ディスク3)がダウン中の動作を示し、この場合は、ディスク3の異常が設出されると、ホストCPU7からの人出力動作が停止する。一方、正常なディスク2では、デークを告込む領域と対応するピットマップ5上のピットをセットする。

第4因(c)はイコアライズ中の場件を示し、この場合、適拾のデータの電込み/結出し(vrlt o/road)の入出力は記辞時(同図(a))と同様に行われる。ホストCPU7はイコアライズ動作を国路する前に、ディスク内に保持されていたピットマップ情報を読込み、ピットマップ5上でセットされている部分と対応するデータ領域が不一致循環6a(図中、允方向への斜線が結されている)であり、この領域に対応するディスク3の情

域のゴークな足断し、この部分がデーク型新領域6b(関心、右方向への斜線が踏されている)とれる

が12図は上述した動作を実行するミラードディスクシステムの一実施別の場成を示す図である。本実施別において、ホストCPU7は機能プロック (ハードウエアがソフトウエアに従って動作することにより情楽される、所定の機能を実現するブロック) として、8込み制御手段8と、イコフライズ制御手段9とを有し、また、2つの人出力 (1/0) ポート10, 11とを有しており、ミラードディスク1を得成する第1のディスク2と第2のディスク3はそれぞれ、機能プロックとして、ピットマップ5と、このピットマップのセット/クリア等を背理するピットマップ符段第4とを有している。

次に、第2図および第3図を参照して本実施的の動作を具体的に説明する。

第2因は片倒のディスク(第2のディスク3) が異常と村定された後イコアライズ動作関始前の



ホストCPU7と谷ディスク2,3の動作手順を 示すフローチャートである。 まず、ホスト側は、第2のディスク3のダウンを後出すると (ステップ10)、 正常なディスク (第1のディスク2) ヘビットマップ管理の関始を指示するコマンドを出力し (ステップ11)、 続いて、 通常の人出力 (1/0) 動作を実行し、 ディスク2にコマンドを出力する。

ー方ディスク側では、ピットマップ管理開始のコマンドを受信すると(ステップ13)、ピットマップの管理処理を実行する(ステップ14)。その後、コマンドを受信するたびに、当込み(wrl10)コマンドであるかを判断し(ステップ15)、そうであれば、渡されたコマンドプロックから登込み低限を開へる(ステップ15)。次に、その領域と対応するピットマップ上のピットをセットし(ステップ17)、コマンドを実行する(スップ18)。また、ステップ15において、哲込み(wrl10)コマンドでない場合は、ステップ18からステップ18までを便宜上コでは、ステップ15からステップ18までを便宜上コ

実用平成 3-93942 多端

マンド政行ルーチンAという。

知3図はイコアライズ製作中のホスト回および ディスク図の動作手版を示すフローチャートであ り、イコアライズに関する動作手順のみを示して

は異常と特定されたディスクが新しいディスクと イコアライズが開始されると、ホストCPU7 うである場合には、ピットマップ全所絃をセット 交換されたかどうかを判断し (ステップ20) するコマンドを出力する (ステップ21)

(ステップ22)、ピットマップ上のセット済みの ピットと刘巧するディスクが坂を正常のディスク からリードし (ステップ23) 、 読込んだ内容を反 次に、アットマップ結込みコレンドを圧力し 対欧のディスク (第2のディスク3) へ告込む (ステップ24)。

(ステップ21でホスト悶から込出されたコマンド) コマンドを受信する毎にそのコマンドの兜肌を杓 一方、ディスク (第1のディスク2) 倒では、 斯し (ステップ25) 、全値塔セットのコマンド

である場合は、ピットマップ5の全ピットをセッ トする (ステップ28)。 これにより、放除したデ 1スクが新たなディスクと交換された周合の全航 数のイコアライズが保砕される。 他のコマンドの場合は、第2図のコマンド実行 プ税込みコンンド (ステップ22でホスト囲から出 力されたもの)である場合は、ピットマップの内 ルーチンAを実行し(ステップ27)、ピットマッ るをホストCPU7に渡し (ステップ28)、ビッ トマップの全所炫をクリアして (ステップ29) 、 ピットマップ5の宿頭を終了する。

以上、奥越的を川いて本考案を説明したが、本 光森はこれに刄近されるものではなく、紅々、 形,布川か可能である。 例えば、ディスクのデータイメージをそのまま 別媒体(テーブや)へセーブするバックアッナガ 式を保川する場合でも、ディスク側にピットマッ ブ質環機開を設けることにより、処理時間の短縮 が可能である。

すなわち、一度ディスクの内容を金てセープし

公開実用平成 3-93942

た後は、本袋陽を利瓜することにより、前回との データ内容の差分のみをセーブすることが可能で ある。

(老祭の効果)

ライズ時間の短額を図ることができる効果がある。 以上説明したように本考案は、ミラードディス 節分のみを管理する協成としたことにより、必要 クを情成する2つのディスクにピットマップの質 理機備を設け、両ディスクのデーク内容の不一致 最少限の範囲でイコアライズを実行でき、イコア 4. 図面の飼用な説明

第1四は本老鶏のミラードディスクシステムの 一実施的の保収を示す図、

が異常と判定された後イコアライズ動作開始前の ホストCPU7と各ディスク2,3の動作手風を 第2因は片側のディスク (筑2のディスク3) 示すフローチャート、

幼3凶はイコアライズ動作中のホスト側および ディスク側の動作手順 (イコアライズに関する動 作手角のろ)を示すフローチャート、

<u> 第4図(a)~(c)は本実施例の話本動作を</u> 簡単に説明するための図でおる。

1…ミラードディスク

3…算2のディスク 2…頃1のディスク

4…ピットマップ管理部

5…ピットマップ

6 b … デーク 更新 領域 6 8 …不一致前线

8…智込多組御手段 7…ホストCPU

9…イコアライズ制御手段

10, 11…入出力(1/0)ポート

据为司政际共会批 实用新案登段出版人

÷ 弁原士 < 融



578